



項目	内容
ユースケース	移動方法を指示できる
概要	スキャン部から移動方法が送られてくる。
アクター	スキャン部
事前条件	なし
事後条件	移動方法が指示され、移動部が移動できる状態になる。
基本系列	<ol style="list-style-type: none"> 1. スキャン部は、赤外線LEDから識別用IDと移動方法コマンドを送信する。 2. システムは、赤外線受信モジュールにより識別用IDと移動方法コマンドを受信する。 3. コマンドは、コマンド受信完了ランプを点灯させる。 4. スキャン部は、赤外線LEDから識別用IDと移動方法コマンドの送信を停止する。
代替系列	特になし。
例外系列	<p>A. 2において、受信した識別用IDもしくは移動方法コマンドに誤りがあった時</p> <ol style="list-style-type: none"> A-1. 受信した識別用IDおよび移動方法コマンドを無視する。 A-2. 1へ。
サブユースケース	
備考	

項目	内容
ユースケース	移動を開始できる
概要	移動方法に則り，移動部を移動させる．
アクター	スキャン部
事前条件	移動方法が指定されている．
事後条件	移動部が移動する．
基本系列	<ol style="list-style-type: none"> 1. スキャン部は，赤外線LEDから識別用IDと移動開始コマンドを送信する． 2. システムは，赤外線受信モジュールにより識別用IDと移動開始コマンドを受信する． 3. システムは，駆動中ランプを点灯させる． 4. システムは，移動方法に則り移動し始める． 5. スキャン部は，赤外線LEDから識別用IDと移動方法コマンドの送信を停止する．
代替系列	特になし．
例外系列	<p>A. 2.において受信した識別用IDもしくは移動開始コマンドに誤りがあった時</p> <ol style="list-style-type: none"> A-1. 受信した識別用IDおよび移動開始コマンドを無視する． A-2. 1へ．
サブユースケース	移動方法を指示できる
備考	